



## STM17

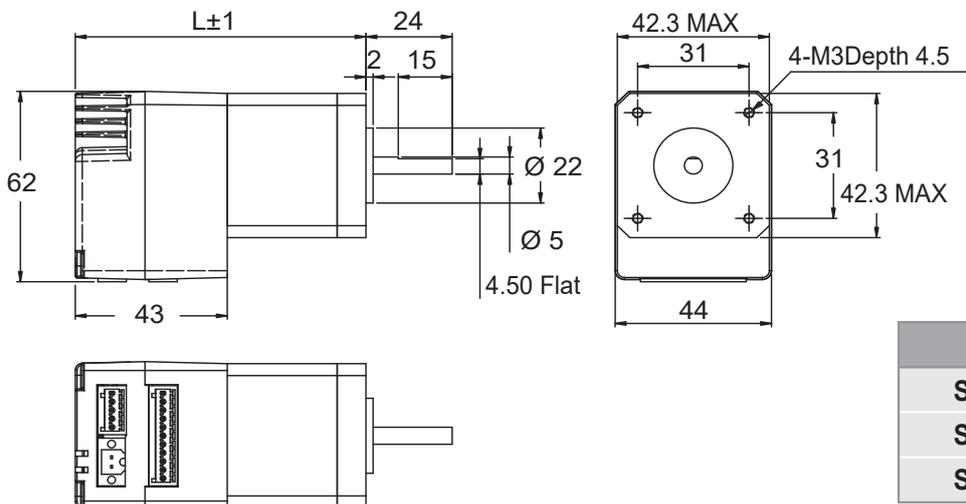
### 特色

- ✔ 步進馬達/驅動器/控制器整合為一體，節省配線空間
- ✔ 先進微步進技術性能優異，系統可靠度高
- ✔ 具有多種彈性控制模式可供設計選擇
- ✔ 可內建光學式編碼器 (encoder)，讀取實際位置資料
- ✔ 可擴充為多軸及專屬的人機介面控制

### 規 格

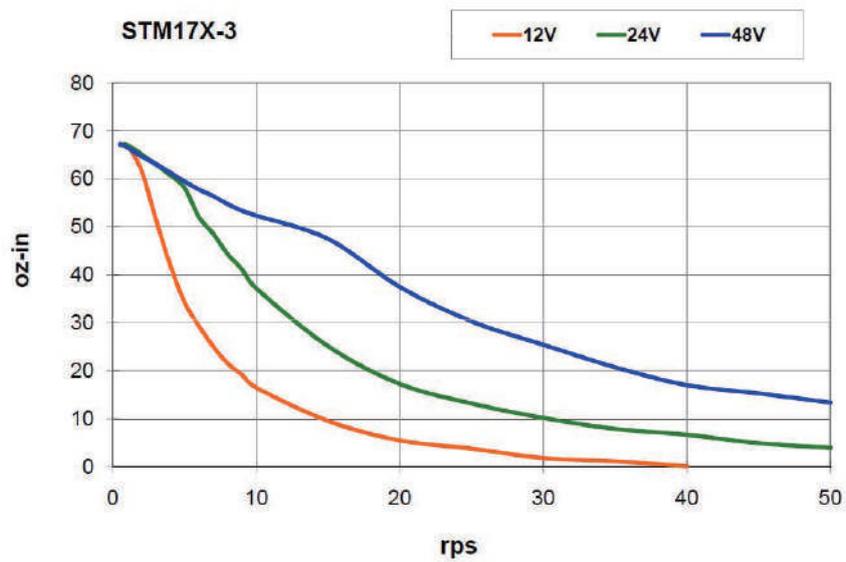
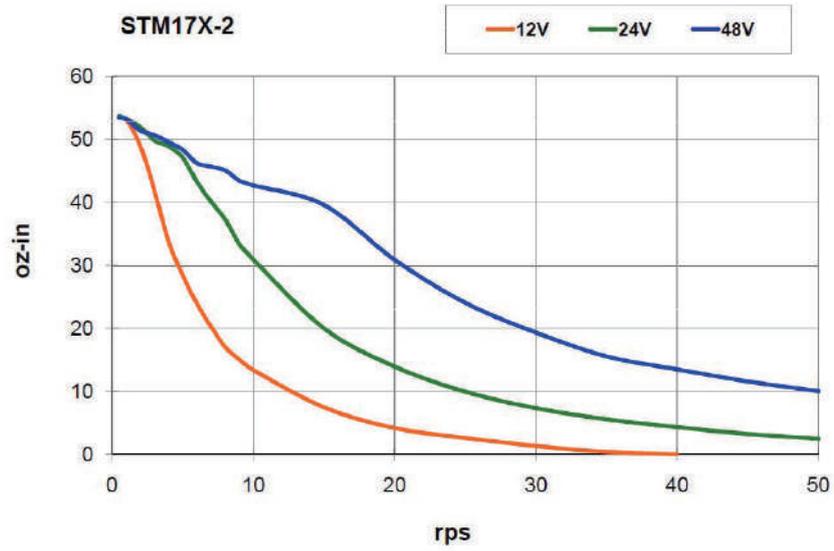
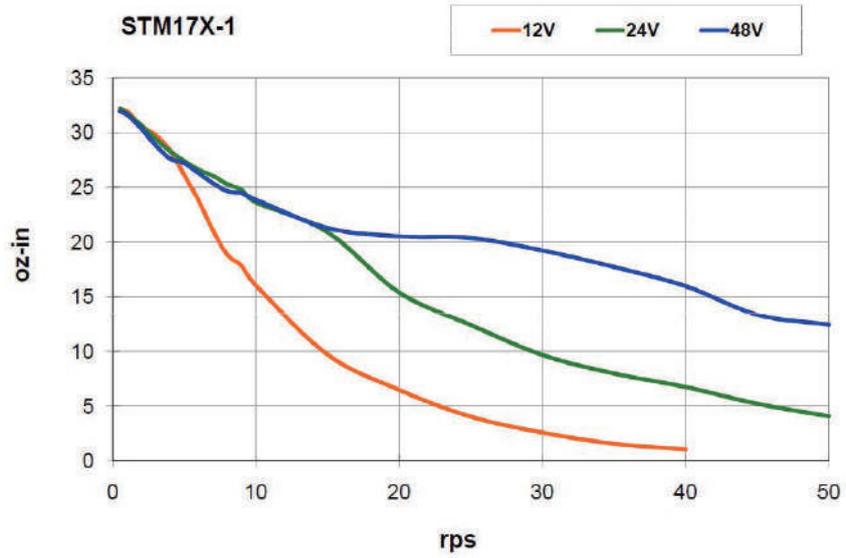
品名		STM17□-1□	STM17□-2□	STM17□-3□
保持轉矩	N.m	0.22	0.38	0.48
轉子慣量	g.cm <sup>2</sup>	38	57	82
輸入電源	VDC	12-48		
(選購)編碼器	cnt/rev	4000	4000	4000
最高轉速	RPM	2400	2400	2400
馬達重量	g	292	360	441

### 尺寸



型號	“L”
STM17x-1	67
STM17x-2	72.5
STM17x-3	81

# 扭矩曲線圖





## STM23

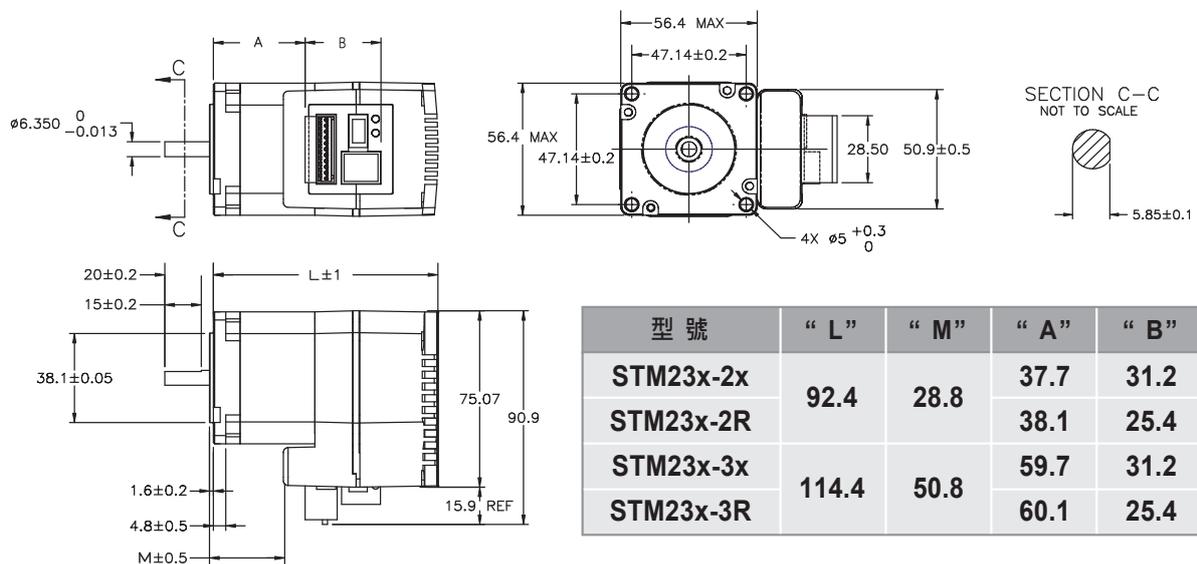
### 特色

- ✔ 步進馬達/驅動器/控制器整合為一體，節省配線空間
- ✔ 先進微步進技術性能優異，系統可靠度高
- ✔ 具有多種彈性控制模式可供設計選擇
- ✔ 可內建光學式編碼器 (encoder)，讀取實際位置資料
- ✔ 可擴充為多軸及專屬的人機介面控制

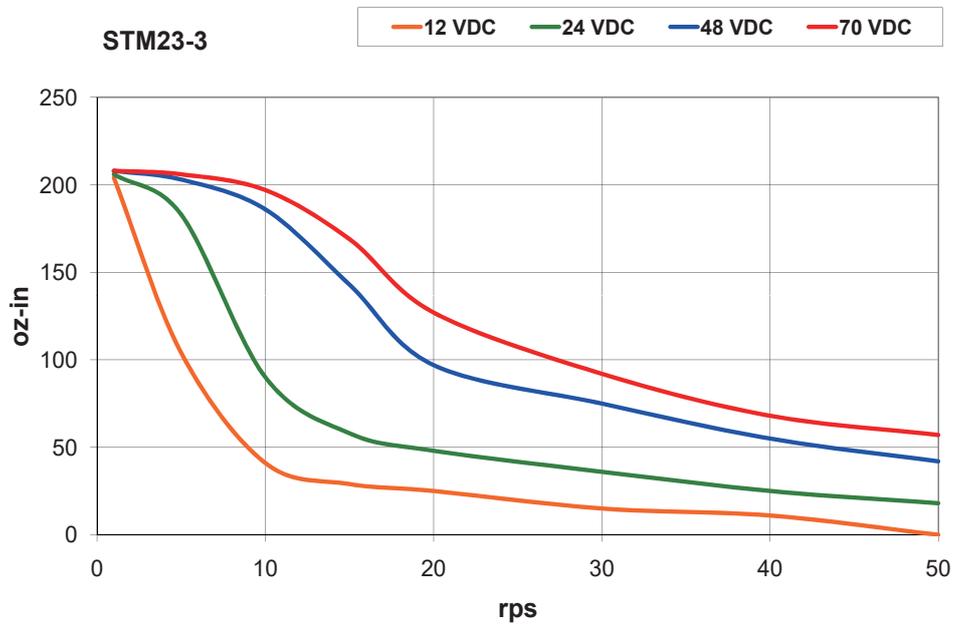
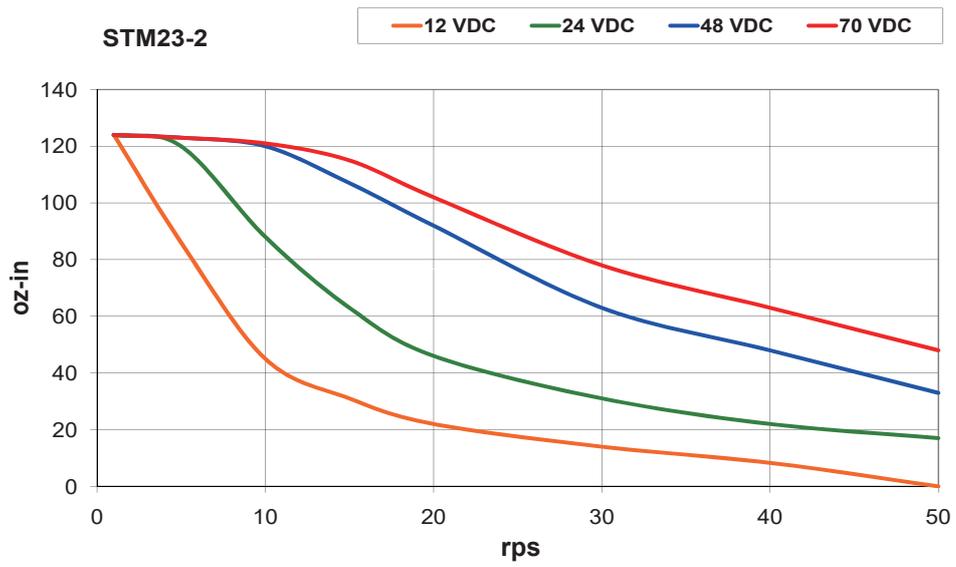
### 規 格

品名		STM23□-2□	STM23□-3□
保持轉矩	N.m	0.88	1.48
轉子慣量	g.cm <sup>2</sup>	260	460
輸入電源	VDC	12-70	
(選購)編碼器	cnt/rev	4000	4000
最高轉速	RPM	2800	2800
馬達重量	g	850	1200

### 尺寸



# 扭矩曲線圖





## STM24

### 特色

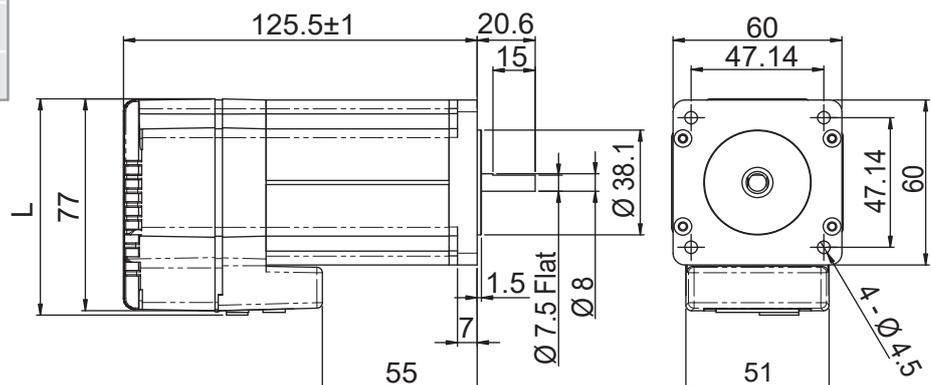
- ✓ 步進馬達/驅動器/控制器整合為一體，節省配線空間
- ✓ 先進微步進技術性能優異，系統可靠度高
- ✓ 具有多種彈性控制模式可供設計選擇
- ✓ 可內建光學式編碼器 (encoder)，讀取實際位置資料
- ✓ 可擴充為多軸及專屬的人機介面控制

### 規 格

品名	STM24 □ -3 □	
保持轉矩	N.m	2.4
轉子慣量	g.cm <sup>2</sup>	900
輸入電源	VDC	12~70
(選購)編碼器	cnt/rev	4000
最高轉速	RPM	2800
馬達重量	g	1580

### 尺寸

型號	“L”
STM24x-3E	84.7
STM24x-3A	84
STM24x-3R	79



# 扭矩曲線圖

---

